

Decon 2-19: Extrêmes: existence, caractérisation, recherche.

Exemple et applications.

Déf^t: Soient X une partie d'un espace normé \mathbb{E} sur \mathbb{R} , a un point de X , et $f: X \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction

(i) On dit que f admet en a un maximum global si

$$f(x) \leq f(a) \text{ pour tout } x \in X.$$

(ii) On dit que f admet un maximum local s'il existe

un voisinage V de a tel que $f(x) \leq f(a)$ pour tout

$$x \in V.$$

(iii) On dit que f admet un maximum strict global, resp. local, si les inégalités précédentes sont strictes pour

$x \neq a$

Pq 2: des définitions correspondantes d'un minimum global, resp. local, resp. strict, s'en déduisent en renversant le sens des inégalités.

Déf^t: de terme d'extréumum signifie maximum ou minimum

I) Existence d'extrêmes

1) Utilisation de la compacité

Prop^p: soit $f: (\mathbb{E}, d) \rightarrow \mathbb{R}$ une application continue où (\mathbb{E}, d) est compact. Alors f est bornée et atteint ses bornes (i.e. \mathbb{R})
caso^c c , $d \in \mathbb{E}$ tels que $f(c) = \inf_{x \in \mathbb{E}} f(x)$, $f(d) = \sup_{x \in \mathbb{E}} f(x)$

Déf^s: soit $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$. On dit que f est cerclée si

$\lim_{\|x\| \rightarrow \infty} f(x) = +\infty$

Application 6: Une fonction $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ admet un minimum sur \mathbb{R}^n .

Application 7: Soit K_1, K_2 deuxes compacts

\mathbb{E}^2 . Soit (\mathbb{E}, d) un espace métrique. Soient $K_1 \times K_2$ tels que $d(K_1, K_2) = d(K_1, K_2)$

de \mathbb{E} . Alors $(K_1, K_2) \subset K_1 \times K_2$ tels que $d(K_1, K_2) = d(K_1, K_2)$

Formé de \mathbb{E} tels que $F \cap K_1 = F \cap K_2 = \emptyset$.

2) Cas particulier d'une fonction convexe

Soit $f: \mathbb{E} \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction convexe de \mathbb{E} et $f: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$

soit U un ouvert convexe si pour tout $y \in U$, pour tout

$$t \in (0, 1), f((1-t)y + t\alpha) \leq (1-t)f(y) + t f(\alpha)$$

Rq 11: Une fonction convexe est au sens de toutes ses cordes.

Prop 12: On suppose f différentiable sur U . Alors f est convexe sur U si et seulement si $f'(y) - f'(z) \geq Df^{(x)}(y-z)$ pour tout $y, z \in U$

Rq 13: La prop 12 dit que le graphe de f est au-dessus de toutes ses tangentes.

Rq 14: On suppose ici $Df(a) = 0$. Alors la fonction f admet un minimum global sur U .

3) Cas des espaces de Hilbert

Prop 15: Soit \mathbb{E} un espace de Hilbert et $L > 0$ son produit scalaire, $\|\cdot\|$ la norme et d la distance définie par cette dernière.

Rq 16: Soit C une partie fermée, convexe et non vide de \mathbb{E} . Alors pour tout point x de \mathbb{E} , il existe un unique point y de C tel que $\|x-y\| \leq \|x-z\|$ pour tout $z \in C$ et cette y est appelée projection de x sur C et noté $p_C(x)$

Prop 17: Sous les hypothèses du théorème 16, on a $\|x-p_C(x)\|^2 \leq \|x-z\|^2$ pour tout $z \in C$.

En particulier, p_C est continue. Alors P_C est un opérateur linéaire de \mathbb{E} sur C : $p_C(x) = p_C(x)$ pour $x \in C$.

Prop 18: Soit F un sous espace de \mathbb{E} . Alors $P_F(x)$ est l'unique élément

linéaire de \mathbb{E} sur F : $p_F(x) = p_F(x)$ pour $x \in F$.

Prop 19: Pour tout x de \mathbb{E} , $\|x-p_F(x)\|^2 \leq \|x-p_E(x)\|^2$.

Cor^o 19: Pour tout x de \mathbb{E} , $\|x-p_F(x)\|^2 = \|x-p_E(x)\|^2$.

Cor^o 20: Pour tout x de \mathbb{E} , $\|x-p_F(x)\|^2 = \|x-p_E(x)\|^2$.

Soit \mathbb{E} dense si et seulement si $\mathbb{E} = F \oplus F^\perp$.

Rq 21: (Troisième de Riesz) L'application de \mathbb{E} dans \mathbb{E}^\perp $f \mapsto Df^\perp$ (y) est une isométrie surjective.

Définie par $Df^\perp(y) = \langle y, f \rangle$ pour toute fonction linéaire continue f sur \mathbb{E} , il existe un unique y tel que

$\langle y, f \rangle = \langle f, y \rangle$ pour tous $f \in \mathbb{E}$.

Rq 22: $\|Df^\perp\| = \|f\|$ (plus $\|Df^\perp\| = \|f\|$)

Application 22: (Optimisation dans un Hilbert) Soit $J: \mathbb{E} \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction convexe et claire. Alors il existe $x \in \mathbb{E}$ tel que

$J'(x) = 0$

4) Fonctions holomorphes

Exercice 23: Soit U un ouvert de \mathbb{C} et une fonction sur U :

Def 24: On dit que f a un maximum relatif en $a \in U$ si

existe un voisinage V de a dans U tel que $|f(z)| \leq |f(a)|$

pour tout $z \in V$.

Def 25: On dit que f vérifie le principe du maximum dans U si elle est constante au voisinage de tout point de U .

Exercice 26: Si u est supposé connexe et que f admet un maximum relatif en un point de U et vérifie le principe du maximum,

alors f est constante.

Prop 27: Une fonction holomorphe vérifie le principe du maximum.

Application 28: (lemme de Schurz) Soit $f: D(0,1) \rightarrow D(0,1)$

holomorphe et continuant $f(0)=0$. On a

$$|f'(z)| \leq 1 \text{ pour tout } z \in D(0,1)$$

$$(i) |f'(0)| \leq 1$$

$$(ii) Il existe $z \neq 0$ tel que $|f'(z)| = 1$ ou si $|f'(0)| < 1$,
alors il existe $z \neq 0$ tel que $|z| = 1$ et $|f(z)| = |z|^2$ pour tout $z \in D(0,1)$$$

Application 29: L'ensemble $\text{Aut}(D)$ est constitué des $a \in \mathbb{C}$ tels que $|a| = 1$ et $a \in D$. ($P_a: z \mapsto \frac{z-a}{1-\bar{a}z}$)

applications à \mathbb{H}_a , avec $|a| = 1$ et $a \in \mathbb{H}_a$.

II) Caractérisation des extrémaums

1) Résultat

Thm 30: Soit U un ouvert d'un espace normé E sur \mathbb{R} .

Soit $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ et soit $a \in U$. Si f admet un extréumum local en a , et si $f'(a) = 0$, alors nécessairement

a est un point critique de f , ie $Df(a) = 0$

Contre-ex 32: $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ admet un minimum en 0 mais $f'(0) = 1 \neq 0$.

Application 33: (Théorème de Rolle) Soit $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ continue sur $[a, b]$, (i) f' dérivable sur (a, b) , (ii) $f(a) = f(b)$

Alors il existe $c \in]a, b[$ tel que $f'(c) = 0$.

Application 34: (Théorème des accroissements finis) Soit $f:]a, b[\rightarrow \mathbb{R}$ une application continue sur $[a, b]$, dérivable sur (a, b) . Alors, il existe $c \in]a, b[$ tel que $f'(c) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}$.

2) À l'ordre 2:

Thm 35: Sous les mêmes hypothèses que le Thm 30 on a:

(i) Condition nécessaire (mais pas suffisante) du second ordre:

si f admet en a un minimum (resp. maximum) local et si $D^2f(a)$ existe, alors nécessairement $Df(a) = 0$ et

$D^2f(a)$ est une forme quadratique positive (ie non négative).

Def (a) $f''(a) > 0$ pour tout $a \in E$.

(ii) Condition suffisante (mais pas nécessaire) du second ordre: si f est de dimension finie, et si $Df(a)$ est une forme quadratique définie positive (acq-définie négative), alors f admet un minimum (resp. maxi-

mum) local strict en a .

3) Extrêmaums sous contraintes

Thm 36: (Théorème des extrêmaums locaux) Soient f, g_1, \dots, g_n des fonctions $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$. On désigne par l'ensemble $\{x \in U, g_1(x) = \dots = g_n(x) = 0\}$ l'ensemble des fonctions linéaires à n variables x_1, \dots, x_n qui sont linéairement indépendantes et telles que $Df = \sum_{i=1}^n dg_i dx_i$

Appli 37: (Impossibilité autiforme-géométrique) Soient $m, n \geq 2$ et $n > 0$. Soit $f: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$ telle que $Df(x) = \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 \end{pmatrix}$ pour tout $x \in \mathbb{R}^m$.

Et $\Gamma = \{(x_1, \dots, x_m) \in \mathbb{R}^m, \sum_{i=1}^m x_i = 0\}$ est étudié. Soit $\Gamma = \{x \in \mathbb{R}^m, g_i(x) = 0\}$ où $g_i(x_1, \dots, x_m) = \sum_{i=1}^m x_i$ pour tout i .

$$\left| \sum_{i=1}^m x_i \right|^{1/m} \leq \sqrt[n]{\sum_{i=1}^m x_i^2}$$

III) Problème d'extremums

- 1) Recherche de point critique
Thm 38: Méthode de Newton fait $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction de classe C^2 . On suppose (i) $f'(x) > 0$ pour tout $x \in [c, d]$
 (ii) $\|f''(x)\| \leq L$ (iii) $f'(x) > 0$ pour tout $x \in [c, d]$, $x \neq x_m$
- On considère la suite récurrente $x_0 \in [c, d]$, $x_{n+1} = x_m - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)}$

Puis, on notant a l'unique Ode $f'(x) = 0$ pour tout $x \in [a, d]$,
 (i) Pour $\alpha > 0$ assez petit, pour tout $x_0 \in [a, \alpha]$,

(ii) $f''(x)$ converge vers a à l'ordre deux.
 (iii) On suppose de plus $f''(x) > 0$. Alors l'intervalle $[a, d]$ est stable pour F et pour tout $x_0 \in [a, d]$, (x_n) est

strictement décroissante (ou constante avec

$$0 < x_{n+1} - a \leq C(x_n - a)^2$$

$$x_{n+1} - a \approx \frac{1}{2} \frac{f'(a)}{f''(a)} (x_n - a)^2$$

Ex 39: On fixe $y > 0$. On prend $f(x) = x^2 - y$. L'application de la méthode de Newton permet de trouver une racine

carrée de y .

2) Méthode isoparamétrique
Thm 40: Soient $a, b \in \mathbb{R}$ tels que $a < b$ et soit f une courbe de l'ensemble \mathcal{C} un paramétrage $([a, b], f)$

$$\forall \alpha \in [a, b]$$

2) $f|_{[a, b]}$ injective

3) f de classe C^1 et f' mesurable par intégration par parties, est \mathbb{R} -value et $f'(x)$ non nulle sur $[a, b]$. Puis,

on a :
 - la longueur L de la courbe f vérifie $L^2 \geq 4 \pi h(\alpha)$

- $L^2 = 4 \pi h(\alpha)$ si et seulement si f est un cercle.

Rem: Si f est précédent nous dit qu'à longueur fixée parmi les courbes fermées, le cercle est celle qui envoie l'aire maximale.

Annexe:
 Figure 1: Fonction cosinus

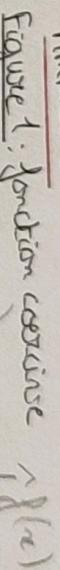


Figure 2: Théorème de projection

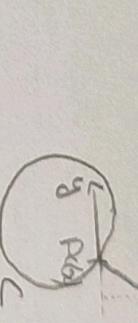


Figure 3: Théorème de Rolle

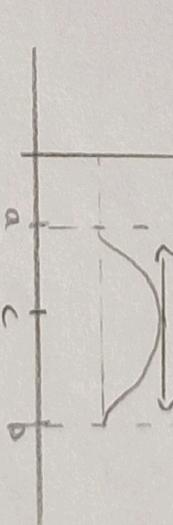
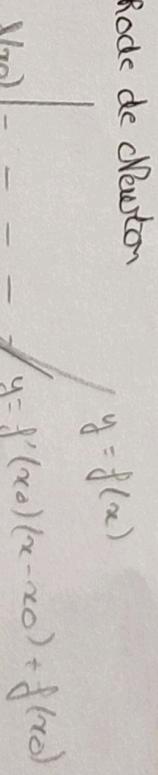


Figure 4: Méthode de Newton



$$y = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0)$$

$$f(x_0) = 0$$

$$f'(x_0) \neq 0$$